Энкодеры серии 3600

- Компактный корпус Ø 36 mm
- Компенсация старения и температурная
- Высокая степень защиты
- Максимальное разрешение 3600 имп./об.

Данные электрические

Выход	RS 422 совместимый с TTL	PUSH - PULL
Напряжение питания	5 V (+/- 5%)	10...30 VDC
Потребление тока без нагрузки (без инвертированных сигналов)	–	раб. 55 mA / max. 125 mA
Потребление тока без нагрузки (с инвертированными сигналами)	раб. 70 mA / max. 100 mA	раб. 80 mA / max. 150 mA
Допустимая нагрузка/канал	max. +/- 10 mA	max. +/- 30 mA
Частота	max. 125 kHz	max. 100 kHz
Уровень верхнего сигнала	min. 2,5 V	min. U_B- 3 V
Уровень нижнего сигнала	max. 0,5 V	max. 2,5 V
Время нарастания/падения сигнала	max. 200 µs	max. 1 µs
Защита от к.з. выхода	да[1)]	да

1) защита только одного канала в одно и то же время

Данные механические

Скорость	max. 12000 min^{-1}
Вращательный момент инерции	~ 0,27 x 10^{-6} kgm^2
Стартовый момент	< 0,007 Nm
Радиальная нагрузка на валу	15 N
Осевая нагрузка на валу	10 N
Вес	~ 0,1 kg
Степень защиты	IP66
Рабочая температура	-20....+70°C
Сопротивление толчкам	1000 m/s^2 , 6 ms (согласно с DIN-IEC 68-2-27)
Сопротивление вибрации	100 m/s^2 , 10...2000 Hz (согласно с IEC 68-2-6)

Подключение энкодера

Сигнал:	**0 V**	**0 V sensor** [2)]	**+U_B**	**+U_B sensor**[2]	**A**	**$\overline{A}$**	**B**	**$\overline{B}$**	**0**	**$\overline{0}$**
Цвет кабеля	белый	серо-розовый	коричневый	красно-голубой	зеленый	желтый	серый	розовый	голубой	красный

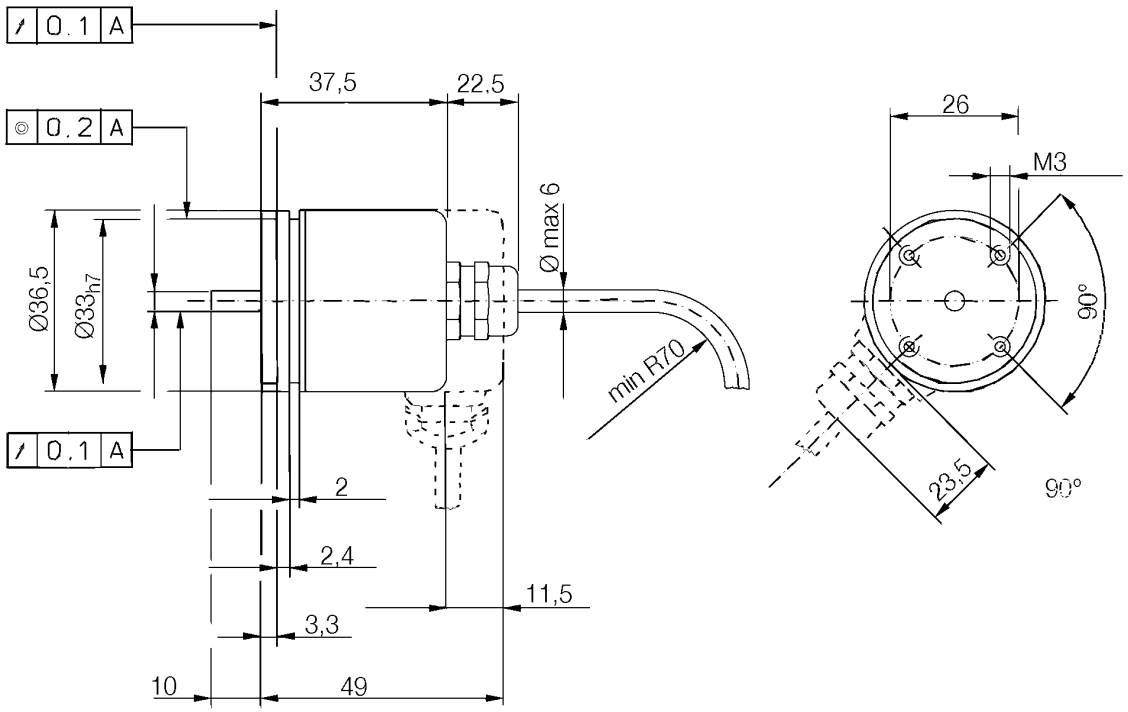
2) Измерительные выходы внешне подключаются к напряжению питания, что позволяет контролировать напряжение (может иметь значение в случае применения длинных кабелей с питанием). Если не используется: подключить (0 V_{sensor} do 0 V i $U_{Bsensor}$ do +U_B) либо заизолировать.

ВНИМАНИЕ !

Нельзя монтировать энкодер непосредственно на вал, либо фланец двигателя.

В целях предотвращения перегрузки необходимо приеменять эластичные муфты.

Размеры



Код заказа

3600. 1XXX. XXXX

тип энкодера

фланец

кол-во импульсов (напр.. 0360 ⇒ 360 имп./об.)

ось:

1 - Ø 4 mm x 10 mm

2 - Ø 6 mm x 10 mm

тип подключения
1 - кабель в оси (1m, PCV)
2 - кабель сбоку (1m, PCV)

выход/питание
1 - RS 422, 5V
3 - push-pull с инвертированными сигналами