



Энкодеры серии 5820/5822

- Высота энкодера только 42 mm
- Простой монтаж
- Компенсация старения и температурная
- Максимальное разрешение 3600 имп./об.

Данные электрические

Выход	RS 422 совместимый с TTL	PUSH - PULL	PUSH - PULL
Напряжение питания	5 V (+/- 5%)	10...30 VDC	5...30 VDC
Потребление тока без нагрузки (без инвертированных сигналов)	–	раб. 55 mA / max. 125 mA	раб. 55 mA / max. 125 mA
Потребление тока без нагрузки (с сигналами инвертированными)	раб. 70 mA / max. 100 mA	раб. 80 mA / max. 150 mA	раб. 80 mA / max. 150 mA
Допустимая нагрузка/канал	max. +/- 20 mA	max. +/- 30 mA	max. +/- 30 mA
Частота	max. 300 kHz	max. 300 kHz	max. 300 kHz
Уровень верхнего сигнала	min. 2,5 V	min. $U_B - 3 V$	min. $U_B - 1,5 V$
Уровень нижнего сигнала	max. 0,5 V	max. 2,5 V	max. 1,5 V
Время нарастания/падения сигнала	max. 200 μs	max. 1 μs	max. 1 μs
Защита от к.з. выхода	да ¹⁾	да	да
Защита от обратной поляризации	нет	да	нет

1) защита только одного канала в одно и то же время

Данные механические

Скорость без уплотнения	max. 12000 min ⁻¹
Скорость с уплотнением	max. 6000 min ⁻¹
Момент инерции вала	~ 6 x 10 ⁻⁶ kgm ²
Стартовый момент без уплотнения	< 0,01 Nm
Стартовый момент с уплотнением	< 0,05 Nm
Вес	~ 0,4 kg
Степень защиты без уплотнения	IP40
Степень защиты с уплотнением	IP66
Рабочая температура	-20...+70°C
Сопrotивление толчкам	2000 m/s ² , 6 ms (согласно с DIN-IEC 68-2-27)
Сопrotивление вибрации	100 m/s ² , 10...2000 Hz (согласно с IEC 68-2-6)

Дополнительная информация

- Высокая устойчивость к нагрузкам (выше чем у аналоговых преобразователей с осью)
- Выходы защищены от короткого замыкания
- Защита от обратной поляризации (для версии PUSH-PULL 10-30 VDC)

Подключение энкодера

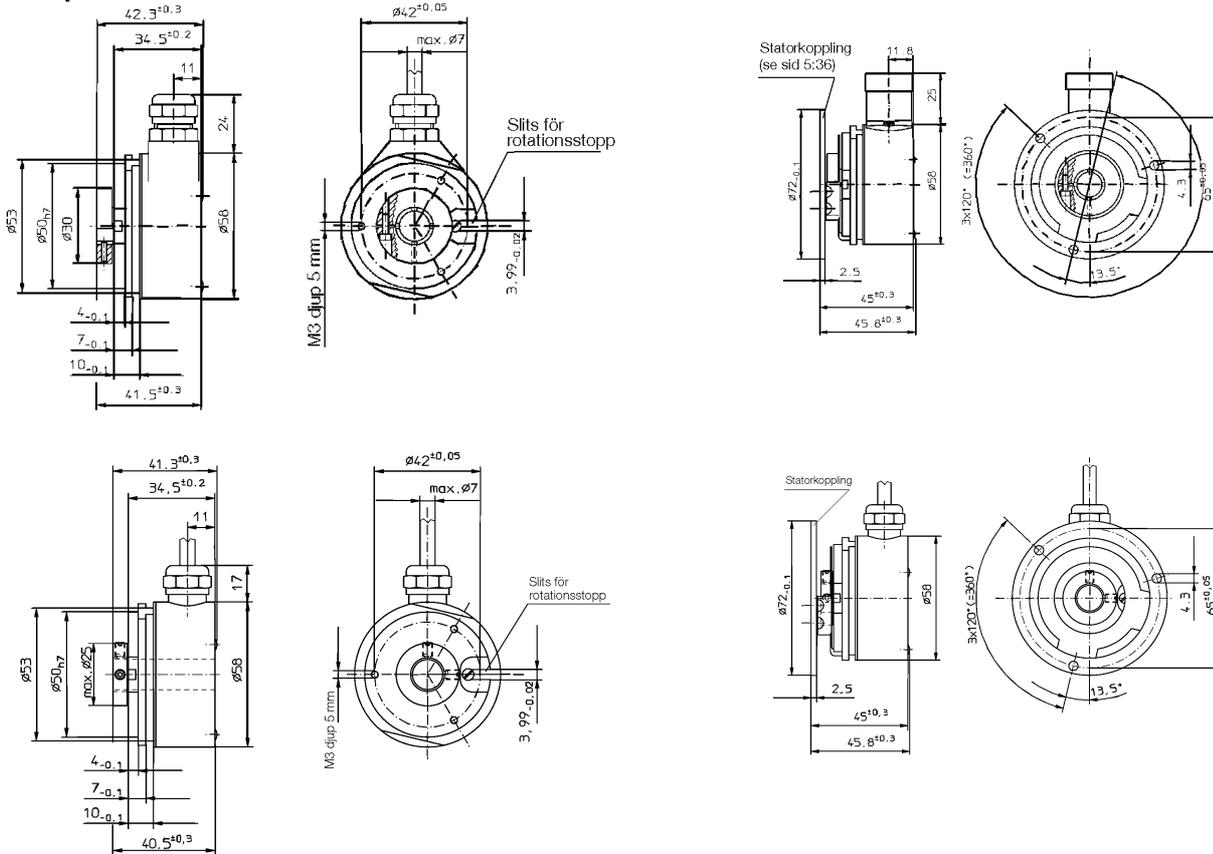
Сигнал:	0 V	0 V sensor ²⁾	+ U_B	+ U_B sensor ²⁾	A	\bar{A}	B	\bar{B}	0	$\bar{0}$	Экран
Разъем 12 pin	10	11	12	2	5	6	8	1	3	4	РН ³⁾
Цвет кабеля	белый	белый/ серо-розовый	коричнев.	коричнев./ красно-голуб.	зеленый	желтый	серый	розовый	голубой	красный	

2) Измерительные выходы внешне подключаются к напряжению питания, что позволяет контролировать напряжение (может иметь значение в случае применения длинных кабелей с питанием). Если не используется: подключить (0 V_{sensor} до 0 V i U_{Bsensor} до +U_B) либо заизолировать.

ВНИМАНИЕ!

Не следует подключать энкодер непосредственно к оси либо фланцу привода. Для предотвращения повреждений следует использовать эластичные муфты.

Размеры



Код заказа

5820. **XXXX. XXXX**
5822.

Тип энкодера

фланец

- 1 - со сквозным отверстием
- 2 - с глухим отверстием¹⁾
- 3 - со сквозным отверстием и статической пружинной
- 4 - с глухим отверстием и статической пружинной¹⁾

¹⁾ длина оси привода <= 30 mm

отверстие

- 1 - Ø 6 mm без уплотнения²⁾
- 2 - Ø 6 mm с уплотнением²⁾
- 3 - Ø 8 mm без уплотнения²⁾
- 4 - Ø 8 mm с уплотнением²⁾
- 5 - Ø 10 mm без уплотнения²⁾
- 6 - Ø 10 mm с уплотнением²⁾
- 7 - Ø 12 mm без уплотнения²⁾
- 8 - Ø 12 mm с уплотнением²⁾
- N - Ø 14 mm с уплотнением^{2) 3)}
- P - Ø 15 mm с уплотнением^{2) 3)}

¹⁾ длина оси привода <= 30 mm

²⁾ версия только для энкодеров 5820

³⁾ версия только со сквозным отверстием

⁴⁾ Следует отдельно заказывать разъем 0000.5012.0000 или соответствующий кабель (см. на странице посвященной аксессуарам).

количество импульсов
(напр. 0360 ⇒ 360 имп./об.)

тип подключения:
1 - кабель (1m, PCV)
2 - разъем 12 pin^{4) 2)}

выход/питание

- 1- RS422 (с инвертированными сигналами) 5 V
- 2- push-pull (без инвертированных сигналов) 10...30 V²⁾
- 3- push-pull (с инвертированными сигналами) 10...30 V²⁾
- 5- push-pull (без инвертированных сигналов) 5...30 V
- 6- push-pull (с инвертированными сигналами) 5...30 V²⁾
- 7- RS422 (с инвертированными сигналами) 5...30 V²⁾