

Энкодеры абсолютные

Энкодер генерирует уникальный сигнал для каждого положения механической части:

энкодеры однооборотные - в диапазоне полного угла, энкодеры многооборотные - в диапазоне полного угла и количества выполненных оборотов.

В этих преобразователях существенным является фиксирование начальных параметров. Для этого предназначены контрольные входы:

- вход UP/DOWN

Стандартно абсолютные энкодеры выполнены в версии, в которой происходит возрастание величины на выходе при движении по часовой стрелке (см. со стороны оси). Для изменения этого служит вход up/down. Пока выход остаётся активным данная настройка изменяется и возрастание величины на выходе происходит при движении против часовой стрелки.

- вход SET

Выход позволяет фиксировать нулевое положение выхода в произвольном положении энкодера. Внимание! Перед активированием входа SET следует установить направление отсчёта на входе „up/down” (его установку нельзя изменить пока энкодер подключён к питанию).

- вход LATCH

Выход позволяет блокировать изменение величины на

выходе. Пока вход остаётся активным, величина на выходе не меняется.

Программируемые многооборотные энкодеры:

В некоторых случаях существует необходимость определения положения с заданной точностью в диапазоне определённого угла и определённого количества оборотов. Применяя программируемые энкодеры можно самостоятельно установить параметры преобразователей.

Программное обеспечение Ezturn[®] :

- тип кода (бинарный или Грея)
- разрешение в диапазоне полного угла
- количество оборотов
- разрешение всего диапазона
- направление оборота
- начальная величина
- выходы контрольные (величина минимальная и максимальная, направление оборота, остановка энкодера и т.д.)

